

L e m m e. Si l'ensemble est $J^{-1}(D)$ non vide, il vient

$$(3) \quad J^{-1}(D) = \{ \mathcal{A}(q, J(q), J(\alpha q), \dots, J(\alpha^{l-2}q)) \mid q \in S \}.$$

Soit $q \in S$. Observons la suite

$$J(q), J(\alpha q), \dots, J(\alpha^{l-2}q)$$

et son premier membre, qui appartient à l'ensemble D .

Soit

$$J(\alpha^l q) \in D.$$

D'après (2) et (3) nous obtenons $x = \alpha^l q$ ce qui représente la résolution de la relation (1).

Soit donc x la résolution de la relation (1). Si dans le (3) nous substituons x à q , d'après (2), nous obtenons

$$\mathcal{A}(x, J(x), \dots, J(\alpha^{l-2}x)) = x.$$

La formule explicite de la fonction \mathcal{A} .

Les opérations binaires $+$ et \cdot de l'ensemble $S \cup E$ ont les mêmes propriétés que celles de l'article [1]; tandis que les applications $'$ et $-$ de l'ensemble $S \cup E$ dans le même ensemble, nous allons substituer par les applications $*$ et Δ comme il suit

$$x^* = \begin{cases} 0, & \text{si } x \in D \\ 1, & \text{si } x \notin D, \end{cases}$$

$$x^\Delta = \begin{cases} 1, & \text{si } x \in D \\ 0, & \text{si } x \notin D. \end{cases}$$

Alors la formule explicite de la fonction \mathcal{A} est:

$$(4) \quad \begin{aligned} \mathcal{A}(q, U_1, U_2, \dots, U_{l-1}) &= U_1^\Delta q + U_1^* U_2^\Delta (\alpha q) + U_1^* U_2^* U_3^\Delta (\alpha^2 q) + \dots \\ &\dots + U_1^* U_2^* \dots U_{l-2}^* U_{l-1}^\Delta (\alpha^{l-2} q) + U_1^* U_2^* \dots U_{l-1}^* (\alpha^{l-1} q). \end{aligned}$$

Ex e m p l e. Soit $L_3 = \left\{ 0, \frac{1}{2}, 1 \right\}$, tandis que E un ensemble de nombres réels, et aussi $+$ et \cdot d'opérations arithmétiques ordinaires. Soient $x^0, x^{\frac{1}{2}}, x^1$ des fonctions définies par

$$x^i = \begin{cases} 1, & \text{si } x = i \\ 0, & \text{si } x \neq i, x, i \in L_3. \end{cases}$$

Soit $J(x) \in D$ l'inéquation suivante

$$(5) \quad a_0 x^0 + a_1 x^{\frac{1}{2}} + a_1 x^1 \leq 0$$

où $a_i \in E$ et $x \in L_3$.

L'inéquation (5) est possible si et seulement s'il existe au moins un coefficient a_i ainsi que $a_i < 0$.

D'après

$$J(x) = \sum_{i \in L_3} a_i x^i, \quad J^*(x) = \sum_{i \in L_3} a_i^* x^i, \quad J^\Delta(x) = \sum_{i \in L_3} a_i^\Delta x^i;$$

$$a_i^\Delta = [a_i < 0] = \begin{cases} 1, & \text{si } a_i < 0 \\ 0, & \text{si } a_i > 0, \end{cases}$$

$$a_i^* = [\overline{a_i < 0}] = \begin{cases} 0, & \text{si } a_i < 0 \\ 1, & \text{si } a_i > 0, \end{cases}$$

et aussi d'après le (2) et le (4) la résolution générale de l'inéquation (5) est déterminée par la formule

$$\begin{aligned} x = & \left(\frac{1}{2} [\overline{a_0 < 0}] [a_1 < 0] + [\overline{a_0 < 0}] [\overline{a_1 < 0}] \right) q^0 + \\ & + \left(\frac{1}{2} [a_1 < 0] + [\overline{a_1 < 0}] [a_1 < 0] \right) q^{\frac{1}{2}} + \\ & + \left(\frac{1}{2} [\overline{a_1 < 0}] [\overline{a_0 < 0}] + [a_1 < 0] \right) q^1 \end{aligned}$$

où q représente un élément n'importe quel de l'ensemble $\left\{0, \frac{1}{2}, 1\right\}$.

BIBLIOGRAPHIE

- [1] S. B. Prešić, *Une méthode de résolution des équations dont toutes les solutions appartiennent à un ensemble fini donné* (sous presse).
- [2] P. L. Ivănescu, *System of Pseudo-Boolean Equations and Inequalities*, Bull. Acad. Polon. Sci. Cl. III. 12, 1964.
- [3] Gr. C. Moisil, *Sur la logique à trois valeurs de Lukasiewicz*, Acta logica, 1962, 5, 103.
- [4] S. Rudeanu, *Irredundant Solutions of Boolean and Pseudo-Boolean*, Rev. Roumaine Math. Pures et Appl., 11, 1966.