

Б.А. Розенфельд, Т.А. Бурцева, Н.В. Душина,
 Л.П. Кострикина, В.В. Малютин, Т.И. Куктина

ТЕНЗОРЫ КРИВИЗНЫ ЭРИТОВЫХ ЭЛЛИПТИЧЕСКИХ ПРОСТРАНСТВ

(Поступило 01.03.1989.)

1. Тензоры кривизны и уравнения структуры римановых и псевдоримановых пространств в ортогональном репере

Э. Картан [1, с.142] показал, что в римановом пространстве V_n , в каждой точке x которого задан ортонормированный репер $\{\vec{e}_i\}$ [$\vec{e}_i \vec{e}_j = a_{ij} = \delta_{ij} = 1$ при $i=j$, 0 при $i \neq j$] в касательном евклидовом пространстве $E_n(x)$ в этой точке, уравнения структуры имеют вид

$$(1) \quad D\omega^i = \omega^k \wedge \omega_k^i, \quad D\omega_i^j = \omega_i^k \wedge \omega_k^j + R_{kl,i}^j \omega^k \wedge \omega^l,$$

где дифференциальные формы ω^i и ω_i^j являются координатами дифференциалов $d\vec{x}$ и $d\vec{e}_i$ радиус-вектора точки касания x и векторов \vec{e}_i репера в этом репере ($d\vec{x} = \vec{e}_i \omega^i$, $d\vec{e}_i = e_j^i \omega^j$), $D\omega$ - внешний дифференциал формы ω , выражения $\omega^i \wedge \omega_i^j$ - внешние произведения форм ω^i и ω_i^j , т.е. определители $\begin{vmatrix} \omega^i & \omega_i^j \\ \psi^i & \psi_i^j \end{vmatrix}$, где формы ω^i и ψ^i - координаты дифференциалов $d\vec{x}$ и $d\vec{\psi}$, которые мы будем предполагать ортогональными. Формы ω_i^j связаны условием

$$(2) \quad \omega_i^j = -\omega_j^i.$$

В случае натуральных реперов $\vec{e}_i = \frac{\partial \vec{x}}{\partial u^i}$ координаты тензора кривизны выражаются через координаты $a_{ij} = \vec{e}_i \vec{e}_j$ метрического тензора и их производные, в случае же ортогональных реперов этот способ вычисления координат тензора кривизны не применим.

П.А. Широков в опубликованной посмертно работе [2] показал, что тензор кривизны симметрического пространства римана V_{2n} изометричного комплексному эрмитову эллиптическому пространству $\mathbb{C}\mathbb{S}_n$ в натуральном репере этого простран-

§ 1,2 написаны Б.А. Розенфельдом, § 3,6 - Л.П. Кострикиной, § 4 - Н.В. Душиной, § 5 - Т.И. Куктиной, § 7 - Т.А. Бурцевой, § 8 - В.В. Малютиним.

AMS Subject Classification (1980): 53

ства имеют вид

$$(3) \quad R_{ij,kl} = (1/r^2)(a_{ik}a_{jl} - a_{il}a_{jk} + b_{ik}b_{jl} - b_{jk}b_{il} + 2b_{ij}b_{kl})$$

где тензор $b_{ij} = -b_{ji}$ связан с тензором a_{ij} соотношением

$$(4) \quad b_{ij}b_{kl}a^{jl} = a_{ik}.$$

Как сообщил А.П. Широков, участвовавший в подготовке к печати работы [2], эта формула "была получена в нормальных координатах симметрического пространства с использованием упрощений, вытекающих из обращения в нуль ковариантной производной тензора кривизны". А.П. Широков сообщил, что в записях П.А. Широкова промежуточные вычисления не были обнаружены, но сама формула была выписана совершенно четко неоднократно применялась.

Формулы (3) и (4) для случая $r=1$ приведены также в книге В.В. Вишневецкого, А.П. Широкова, В.В. Шурыгина [3], с.429.

В настоящей работе находится вид тензора кривизны $R_{ij,kl}$ симметрических римановых пространств V_{2n} , V_{4n} и V_{16} ранга 1, изометричных эрмитовым эллиптическим пространствам $\mathbb{C}\bar{S}_n$, $\mathbb{H}\bar{S}_n$ и плоскости $\mathbb{O}\bar{S}_2$ над полем \mathbb{C} комплексных чисел, телом \mathbb{H} кватернионов и альтернативным телом \mathbb{O} октав и симметрических псевдоримановых пространствах ${}^nV_{2n}$, ${}^{2n}V_{4n}$ и ${}^8V_{16}$ ранга 1, изометричных эрмитовым эллиптическим пространствам ${}^i\mathbb{C}\bar{S}_n$, ${}^i\mathbb{H}\bar{S}_n$ и плоскости ${}^i\mathbb{O}\bar{S}_2$ над алгебрами ${}^i\mathbb{C}$ двойных чисел, ${}^i\mathbb{H}$ антикватернионов и ${}^i\mathbb{O}$ антиоктав [4], с.622 и 683, в адаптированных ортонормированных реперах, состоящих из векторов унитарно-ортонормированных реперов ξ_i ($\xi_i\xi_j = \delta_{ij}$) касательных эрмитовых евклидовых пространств $\mathbb{C}\bar{E}_n$, ${}^i\mathbb{C}\bar{E}_n$, $\mathbb{H}\bar{E}_n$, ${}^i\mathbb{H}\bar{E}_n$ и плоскостей $\mathbb{O}\bar{E}_2$ и ${}^i\mathbb{O}\bar{E}_2$ изометричных евклидовым и псевдоевклидовым пространствам E_{2n} , ${}^nE_{2n}$, E_{4n} , ${}^{2n}E_{4n}$, E_{16} и ${}^8E_{16}$, и произведений $\xi_i \cdot i_\alpha$ векторов ξ_i на базисные элементы i_α алгебр \mathbb{C} , ${}^i\mathbb{C}$, \mathbb{H} , ${}^i\mathbb{H}$, \mathbb{O} и ${}^i\mathbb{O}$. В работе находится также вид тензора кривизны $R_{ij,kl}$ в этих пространствах высших рангов, образующих вещественные реализации эрмитовых эллиптических пространств над тензорными произведениями этих алгебр.

Знание тензора $R_{ij,kl}$ в этих пространствах позволяет составить уравнения структуры (1) соответственных пространств V_{2n} , ${}^nV_{2n}$, V_{4n} , ${}^{2n}V_{4n}$, V_{16} и ${}^8V_{16}$ в этих реперах.

В случае ортонормированного репера пространства V_n , $a_{ij} = \delta_{ij}$ и координаты $R_{kl,i}^j$ равны координатам $R_{kl,ij}$, в случае ортонормированного репера пространства 1V_n , $a_{ij} = \epsilon_i \delta_{ij}$ ($\epsilon_i = \pm 1$), формы ω_i^j связаны условиями

$$(5) \quad \omega_i^j = -\epsilon_i \epsilon_j \omega_j^i,$$

$$a) \quad R_{kl,i}^j = \epsilon_j R_{kl,ij}.$$

Координаты $R_{ij,kl}$ тензора кривизны обладают свойствами симметрии

$$(6) \quad R_{ij,kl} = -R_{ji,kl} = -R_{ij,lk} = R_{kl,ij}$$

и удовлетворяют тождеству Риччи

$$(7) \quad R_{ij,kl} + R_{jk,il} + R_{ki,jl} = 0,$$

Секционная кривизна K площадки, определяемой единичными или мнимоединичными ортогональными векторами $\vec{a} = \{a^i\}$ и $\vec{b} = \{b^i\}$ имеет вид

$$(8) \quad K = 2R_{ij,kl} a^i b^j a^k b^l.$$

Применяемые в этой статье методы пригодны также для вычисления координат $R_{kl,i}^j$ тензора кривизны полуримановых симметрических пространств [5], образующих вещественные реализации эрмитовых эллиптических пространств ${}^{\circ}\mathbb{C}\bar{S}_n, {}^{\circ}\mathbb{H}\bar{S}_n$ и плоскости ${}^{\circ}\mathbb{O}\bar{S}_2$ над алгебрами ${}^{\circ}\mathbb{C}$ дуальных чисел, ${}^{\circ}\mathbb{H}$ полукватернионов и ${}^{\circ}\mathbb{O}$ полуоктав [4; с.443], [6], [7], [9] (в случае этих пространств в силу вырожденности метрического тензора a_{ij} все координаты $R_{ij,kl}$ ковариантного тензора кривизны равны нулю).

В случае пространства V_n постоянной кривизны $1/r^2$, т.е. гиперсферы радиуса r в пространстве E_{n+1} , тензор кривизны имеет вид

$$(9) \quad R_{ij,kl} = (1/2r^2)(\delta_{ik}\delta_{jl} - \delta_{il}\delta_{jk}).$$

2. Симметрические пространства

Так как вещественные пространства $V_{2n}, {}^nV_{2n}, V_{4n}, {}^{2n}V_{4n}, V_{16}$ и ${}^8V_{16}$ изометричны эрмитовым пространствам $\mathbb{C}\bar{S}_n, {}^i\mathbb{C}\bar{S}_n, \mathbb{H}\bar{S}_n, {}^i\mathbb{H}\bar{S}_n$ и плоскостям ${}^{\circ}\mathbb{O}\bar{S}_2, {}^i\mathbb{O}\bar{S}_2$, являющиеся симметрическими римановыми и псевдоримановыми пространствами, группами движений которых в первых двух случаях являются простые группы Ли класса A_n , во вторых двух случаях - простые группы Ли класса C_{n+1} , а в третьих двух случаях особые простые группы Ли класса F_4 , рассмотрим вычисление координат тензора кривизны в общих симметрических римановых и псевдоримановых пространствах, группами движений которых являются простые группы Ли.

Если G - простая группа Ли, \mathbb{G} - ее алгебра Ли, $\{e_T\}$ - базис алгебры \mathbb{G} , а структурные уравнения группы G имеют вид

$$(10) \quad [\vec{e}_I, \vec{e}_J] = C_{IJ}^K \vec{e}_K,$$

то инвариантная риманова или псевдориманова метрика Картана в группе G определяется евклидовой псевдоевклидовой метрикой в алгебре \mathbb{G} , метрический тензор которой с точностью до вещественного множителя λ имеет вид

$$(11) \quad a_{IJ} = \lambda C_{IK}^L C_{JL}^K,$$

[9; с.463], а координаты тензора кривизны с точностью до вещественного множителя φ имеют вид

$$(12) \quad R_{IJ,K}^L = \varphi C_{IJ}^H C_{HK}^L$$

[9; с.454].

Если V - симметрическое риманово или псевдориманово пространство с группой движений G и стационарной подгруппой G_0 , то алгебра Ли \mathbb{G} может быть записана в виде прямой суммы

$$(13) \quad \mathbb{G} = \mathbb{G}_0 \oplus \mathbb{E}$$

где \mathbb{G}_0 - алгебра Ли подгруппы G_0 , а \mathbb{E} - линейное пространство, которое можно отождествить с касательным пространством к пространству V , причем при инволютном автоморфизме $g \rightarrow bgb$ группы \mathbb{G} , определяемом отражением b от точки пространства V , элементы подалгебры \mathbb{G}_0 остаются инвариантными, а векторы пространства \mathbb{E} умножаются на -1 . В этом случае базис $\{\vec{e}_I\}$ в алгебре \mathbb{G} может быть выбран таким образом, что векторы \vec{e}_α образуют базис подалгебры \mathbb{G}_0 , а векторы \vec{e}_i образуют базис пространства \mathbb{E} . В этом случае формулы (10) могут быть записаны в виде

$$(14) \quad [\vec{e}_\alpha \vec{e}_\beta] = C_{\alpha\beta}^\gamma \vec{e}_\gamma, \quad [\vec{e}_\alpha \vec{e}_i] = C_{\alpha i}^j \vec{e}_j, \quad [\vec{e}_i \vec{e}_j] = C_{ij}^\alpha \vec{e}_\alpha,$$

а формула (12) принимает вид

$$(15) \quad R_{ij,k}^1 = \varphi C_{ij}^\alpha C_{\alpha k}^1.$$

Поэтому координата $R_{ij,k}^1$ тензора кривизны симметрического пространства равна произведению множителя φ на коэффициент разложения двойного коммутатора $[[\vec{e}_i \vec{e}_j] \vec{e}_k]$ при базисном элементе \vec{e}_1 . В том случае, когда группа G и алгебра \mathbb{G} состоят из матриц с элементами из ассоциативной алгебры, за коммутатор $[AB]$ двух элементов алгебры \mathbb{G} можно принять выражение $AB - BA$, где AB - произведение матриц A и B .

Формулы (14) и (15) имеют место также в симметрических пространствах аффинной связности, и, следовательно, в симметрических полуримановых пространствах, поэтому указанный способ вычисления координат $R_{ij,k}^1$ тензора кривизны применим и в случае полуримановых пространств, являющихся вещественными реализациями эрмитовых эллиптических пространств и плоскостей над алгебрами ${}^{\circ}C$, ${}^{\circ}H$ и ${}^{\circ}O$.

3. Комплексное пространство

В случае пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$ кривизны $1/r^2$ прямые этого пространства, являющиеся его голоморфными подмногообразиями, изометричны сфере радиуса $r/2$ пространства E_3 [4; с. 530]. Поэтому голоморфные секционные кривизны этого пространства равны постоянному числу $4/r^2$. Для пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$ выражение тензора кривизны в комплексном репере приведено Ш. Кобаяси и К. Номидзу [10; с. 159], а для изометричного ему риманова пространства V_{2n} в адаптированном ортогональном репере, состоящем из векторов $\vec{e}_{2i-1} = \vec{e}_i, \vec{e}_{2i} = \vec{e}_i i$ ("A-репер") В.Ф. Кириченко [11; с. 576], в последнем случае координаты тензора кривизны выражаются с помощью корневых векторов группы. В указанном репере дифференциальные формы пространства V_{2n} кроме условий (2) связаны условиями

$$(16) \quad \omega_{2i-1}^{2j-1} = \omega_{2i}^{2j}, \quad \omega_{2i}^{2j-1} = -\omega_{2i-1}^{2j}.$$

Для получения явного выражения координат $R_{i,j,k,l}$ тензора кривизны риманова пространства V_{2n} , изометричного пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$ в адаптированном ортогональном репере, заметим, что группа G движений пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$ представляется комплексными унитарными матрицами $(n+1)$ -го порядка, а алгебра Ли \mathfrak{G} этой группы представляется комплексными косоэрмитовыми матрицами $(n+1)$ -го порядка со следами, равными нулю.

Симметрическому пространству V_{2n} изометричному пространству $\mathbb{C}\bar{S}_n$, соответствует разложение алгебры Ли \mathfrak{G} группы G движений этого пространства в виде прямой суммы (14), причем если мы будем обозначать матрицы $(n+1)$ -го порядка, у которых на пересечении i -й строки и j -го столбца ($i, j=0, 1, \dots, n$) стоит 1, а все остальные элементы равны 0, через E_{ij} , комплексные матрицы, представляющие матрицы подпространства E имеют вид

$$(17) \quad A = E_{oi} a^i - E_{io} \bar{a}^i$$

Так как подпространство E можно отождествить с касательным пространством E_{2n} в точке пространства V_{2n} , изометричного пространству $\mathbb{C}\bar{S}_n$ матрицы (17) изображают векторы пространства E_{2n} , причем вектору адаптированного репера пространства V_{2n} , изображающему вектор $\vec{E}_1 i_\alpha$, соответствует матрица (17) вида

$$(18) \quad A_{i\alpha} = E_{oi} i_\alpha - E_{io} \bar{i}_\alpha$$

Поэтому двойной коммутатор $[[A_{i\alpha}, A_{j\beta}], A_{k\gamma}]$ имеет вид

$$(19) \quad \begin{aligned} [[A_{i\alpha}, A_{j\beta}], A_{k\gamma}] = & -E_{oi} \delta_{jk} i_\gamma (\bar{i}_\beta i_\alpha) + E_{oj} \delta_{ik} i_\gamma (\bar{i}_\alpha i_\beta) + E_{ok} \delta_{ij} (i_\beta \bar{i}_\alpha - i_\alpha \bar{i}_\beta) i_\gamma \\ & + E_{io} \delta_{jk} (\bar{i}_\alpha i_\beta) i_\gamma - E_{jo} \delta_{ik} (\bar{i}_\beta i_\alpha) \bar{i}_\gamma + E_{ko} \delta_{ij} \bar{i}_\gamma (i_\beta \bar{i}_\alpha - i_\alpha \bar{i}_\beta) \end{aligned}$$

откуда получим равенство

$$(20) \quad R_{i\alpha, j\beta; k\gamma} \stackrel{1}{\delta} \vec{E}_1 i_\delta = \varphi (-\vec{E}_i \delta_{jk} i_\gamma (\bar{i}_\beta i_\alpha) + \vec{E}_j \delta_{ik} i_\gamma (\bar{i}_\alpha i_\beta) + \vec{E}_k \delta_{ij} (i_\beta \bar{i}_\alpha - i_\alpha \bar{i}_\beta) i_\gamma)$$

В силу ассоциативности поля \mathbb{C} произведения $i_\gamma (\bar{i}_\beta i_\alpha)$ и $i_\gamma (\bar{i}_\alpha i_\beta)$ в формуле (20) можно записать в виде $(i_\gamma \bar{i}_\beta) i_\alpha$ и $(i_\gamma \bar{i}_\alpha) i_\beta$. В силу соотношения $\vec{E}_i = \delta_i^1 \vec{E}_1$ в левой части формулы (20) можно убрать вектор \vec{E}_1 , а в правой - заменить векторы \vec{E}_i, \vec{E}_j и \vec{E}_k символами Кронекера δ_i^1, δ_j^1 и δ_k^1 . Для определения константы φ заметим, что, как мы упоминали, постоянная голоморфная секционная кривизна пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$ кривизны $1/r^2$ равна $4/r^2$, а полагая в полученном выражении для $R_{i\alpha, j\beta, k\gamma} \stackrel{1}{\delta} i=j=k=1, \alpha=\nu \neq \beta=\delta$, мы получим, что $R_{i\alpha, i\beta, i\alpha} = 4\varphi$ откуда следует, что $\varphi=1/r^2$.

С другой стороны, полагая в том же выражении $i=k \neq j=1$ и $\alpha=\nu, \beta=\delta$, мы получим секционную кривизну пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$ в площадках, касательных к "нормальной n -цепи" изометричной многообразию $x^i = \bar{x}^i$ и, следовательно, вещественному пространству S_n кривизны $1/r^2$.

Для упрощения полученной формулы воспользуемся уравнениями структуры алгебры

(21) $i_{\alpha} i_{\beta} = c_{\alpha\beta}^{\gamma} i_{\gamma}$
 причем матрицы $(c_{\alpha\beta}^{\gamma})$ и $(c_{1\beta}^{\gamma})$, состоящие из структурных констант $c_{\alpha\beta}^{\gamma}$, входящих в эти уравнения, имеют вид

$$(22) \quad (c_{\alpha\beta}^{\gamma}) = (\delta_{\beta}^{\gamma}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (c_{1\beta}^{\gamma}) = (\epsilon_{\beta}^{\gamma}) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

и разложениями

$$(23) \quad \bar{i}_{\alpha} i_{\beta} = \delta_{\alpha\beta}^i - \epsilon_{\alpha\beta}^i i_1, \quad i_{\alpha} \bar{i}_{\beta} = \delta_{\alpha\beta}^i + \epsilon_{\alpha\beta}^i i_1, \quad (\delta_{\alpha\beta}^i) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (\epsilon_{\alpha\beta}^i) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Полученное выражение для координат $R_{i_{\alpha}, j_{\beta}, k_{\gamma}, l_{\delta}}$ можно переписать более компактно, заменяя пары индексов $i_{\alpha}, j_{\beta}, k_{\gamma}, l_{\delta}$ индексами I, J, K, L в виде

$$(24) \quad R_{IJ,K}^L = (1/2r^2)(\delta_{IK}^L \delta_{JL}^I - \delta_{JK}^L \delta_{IL}^I - \epsilon_{IK}^L \epsilon_{JL}^I + \epsilon_{JK}^L \epsilon_{IL}^I - 2\epsilon_{IJ}^L \epsilon_{KL}^I).$$

Опуская индекс L с помощью метрического тензора a_{IJ} , который в случае ортонормированного репера имеет вид δ_{IJ}^I , мы получим формулу

$$(25) \quad R_{IJ,KL} = (1/2r^2)(\delta_{IK}^I \delta_{JL}^I - \delta_{IL}^I \delta_{JK}^I + \epsilon_{IK}^I \epsilon_{JL}^I - \epsilon_{IL}^I \epsilon_{JK}^I + 2\epsilon_{IJ}^I \epsilon_{KL}^I).$$

Именно этот вид принимает формула (3), найденная П.А. Широковым, в случае адаптированного ортонормированного репера в пространстве V_{2n} изометричном пространству $\mathbb{C}\bar{S}_n$.

Матрицы (δ_{IJ}^I) , (δ_{JL}^I) , (ϵ_{IJ}^I) и (ϵ_{JL}^I) , входящие в состав формул (24) и (25), представляют собой матрицы $(2n+2)$ -го порядка, на главной диагонали которых стоят соответственные матрицы второго порядка $(\delta_{\alpha\beta}^{\alpha})$, $(\delta_{\beta}^{\alpha})$, $(\epsilon_{\alpha\beta}^{\alpha})$ и $(\epsilon_{\beta}^{\alpha})$, а остальные элементы этих матриц равны нулю.

Формула (26) показывает, что ненулевыми координатами тензора $R_{IJ,KL}$ в случае пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$ являются координаты

$$(26) \quad R_{2i-1, 2i, 2i-1, 2i} = 2/r^2,$$

$$(27) \quad R_{2i-1, 2j-1, 2i-1, 2j-1} = R_{2i-1, 2j, 2i-1, 2j} = R_{2i, 2j, 2i, 2j} = 1/2r^2,$$

$$(28) \quad R_{2i-1, 2i, 2j-1, 2j} = 1/2r^2, \quad R_{2i, 2j-1, 2i-1, 2j} = R_{2j-1, 2i-1, 2i, 2j} = -(1/2r^2).$$

Заметим, что координаты (28) удовлетворяют соотношению Риччи (7).

Подставляя значения (25) в формулу (8), мы получим, что секционная кривизна K площадки, определяемой векторами \vec{a} и \vec{b} выражается через угол наклона α этой площадки, определенный П.А. Широковым в работе [2], по формуле $K = \frac{1+3\cos\alpha}{r^2}$, если считать, что множитель $1/2$ включен в тензоры \underline{a}_{ij} , \underline{b}_{ij} .

§ 4. Двойное пространство

В случае пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$ кривизны $1/r^2$ с унитарно-ортонормированным репером $\{\vec{e}_i\}$ в изометричном ему псевдоримановом пространстве ${}^n V_{2n}$ будем пользоваться адаптированным ортонормированным репером, состоящим из векторов $\vec{e}_{2i-1} = \vec{e}_i$ и $\vec{e}_{2i} = \vec{e}_i e_i$.

В этом репере дифференциальные формы ω_I^J пространства ${}^nV_{2n}$ кроме условий (5), связаны условиями

$$(29) \quad \omega_{2i-1}^{2j-1} = \omega_{2i}^{2j}, \quad \omega_{2i}^{2j-1} = \omega_{2i-1}^{2j}.$$

Группа G движений пространства ${}^1\mathbb{C}\bar{S}_n$ представляется двойными унимодулярными матрицами $(n+1)$ -го порядка, а алгебра Ли \mathbb{G} этой группы представляется двойными косоеэрмитовыми матрицами $(n+1)$ -го порядка, удовлетворяющими условию $\text{Sp}A = 0$.

Симметрическому пространству ${}^nV_{2n}$, изометричному пространству ${}^1\mathbb{C}\bar{S}_n$, соответствует разложение алгебры Ли \mathbb{G} группы G движений этого пространства в виде прямой суммы (13), причем двойные матрицы, представляющие матрицы подпространства E имеют вид (17). В этом случае подпространство E можно отождествить с касательным пространством ${}^nE_{2n}$ в точке пространства ${}^nV_{2n}$, изометричного пространству ${}^1\mathbb{C}\bar{S}_n$; матрицы (17) здесь также изображают касательные векторы пространства ${}^nV_{2n}$, причем вектору адаптированного репера пространства ${}^nV_{2n}$, изображающему вектор $\bar{\epsilon}_i i_\alpha$, соответствует матрица (17) вида (18). В случае пространства ${}^1\mathbb{C}\bar{S}_n$ имеют место также формулы (19) и (20) и, так же как в случае пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$, показывается, что множитель φ в формуле (20) равен $1/r^2$. Для упрощения формулы (20) воспользуемся уравнениями структуры (21) алгебры ${}^1\mathbb{G}$, причем матрицы $(c_{\alpha\beta}^k)$ и $(c_{1\beta}^k)$, состоящие из структурных констант $c_{\alpha\beta}^k$, входящих в эти уравнения, имеют вид

$$(30) \quad (c_{\alpha\beta}^k) = (\delta_{\beta\alpha}^k) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (c_{1\beta}^k) = (\eta_{\beta}^k) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

а также разложениями

$$(31) \quad \bar{i}_\alpha i_\beta = \delta_{\alpha\beta} i_0 - \epsilon_{\alpha\beta} i_1, \quad i_\alpha \bar{i}_\beta = \delta_{\alpha\beta} i_0 + \epsilon_{\alpha\beta} i_1, \quad (\delta_{\alpha\beta}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad (\epsilon_{\alpha\beta}) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

В этом случае формулы (24) и (25) заменяются на формулы

$$(32) \quad R_{IJ,K}^L = (1/2r^2)(\delta_{IK}^L \delta_J^L - \delta_{JK}^L \delta_I^L - \epsilon_{IK} \eta_{JL}^L + \epsilon_{JK} \eta_{IL}^L - 2\epsilon_{IJ} \eta_{KL}^L)$$

и

$$(33) \quad R_{IJ,KL} = (1/2r^2)(\delta_{IK}^J \delta_{JL}^L - \delta_{IL}^J \delta_{JK}^L - \epsilon_{IK} \epsilon_{JL} + \epsilon_{IL} \epsilon_{JK} - 2\epsilon_{IJ} \epsilon_{KL}).$$

Матрицы (δ_I^J) и (ϵ_{IJ}) , входящие в формулы (32) и (33), имеют тот же вид, что и аналогичные матрицы в формулах (24) и (25), а матрицы (η_I^J) и (δ_{IJ}^L) , входящие в эти формулы, представляют собой матрицы $(2n+2)$ -го порядка, по главной диагонали которых стоят соответственные матрицы второго порядка $(\eta_{\alpha\beta}^k)$ и $(\delta_{\alpha\beta}^k)$; матрица (δ_{IJ}^L) является матрицей метрического тензора пространства ${}^nV_{2n}$ в адаптированном ортонормированном репере.

Вид (33) для тензора кривизны $R_{IJ,KL}$ пространства ${}^nV_{2n}$ изометричного пространству ${}^1\mathbb{C}\bar{S}_n$, была найдена М. Прванович в работе [12; с.209], где множитель $\frac{1}{r^2}$ обозначается $K/2$.

Формула (20) имеет место и в случае дуального эрмитова эллиптического пространства ${}^{\circ}\mathbb{C}\bar{S}_n$, в котором, также как для пространств $\mathbb{C}\bar{S}_n$ и ${}^1\mathbb{C}\bar{S}_n$ показывается, что $\xi = 4/r^2$. Для упрощения этой формулы следует воспользоваться уравнениями структуры (21) алгебры ${}^{\circ}\mathbb{C}$, причем матрицы $(c_{\alpha\beta}^{\gamma})$ и $(c_{1\beta}^{\gamma})$, состоящие из структурных констант $c_{\alpha\beta}^{\gamma}$, входящих в эти уравнения, имеют вид, отличающийся от вида формул (30) тем, что здесь матрица $(\eta_{\alpha\beta}^{\gamma})$ имеет вид $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ и разложениями, отличающимися от разложений (31) тем, что здесь матрица $(\gamma_{\alpha\beta}^{\gamma})$ имеет вид $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. В этом случае имеет место формула (32), где матрицы (γ_{IK}^J) , (δ_J^I) , (ϵ_{IJ}) и (η_J^I) - матрицы $(2n+2)$ -го порядка, по главной диагонали которых стоят матрицы второго порядка $(\gamma_{\alpha\beta}^{\alpha})$, $(\delta_{\alpha}^{\alpha})$, $(\epsilon_{\alpha\beta})$ и (η_{β}^{α}) , причем матрицы (η_{β}^{α}) и $(\gamma_{\alpha\beta}^{\alpha})$ имеют указанный выше вид; матрица (γ_{IJ}^I) здесь также является матрицей метрического тензора полуриманова пространства V_{2n}^n изометричного пространству ${}^{\circ}\mathbb{C}\bar{S}_n$. Этот вид принимает формула для тензора кривизны пространства, изометричного пространству ${}^{\circ}\mathbb{C}\bar{S}_n$, найденная Н.В. Талантовой и А.П. Широковым в работе [13], с.109.

§ 5. Кватернионное пространство

В случае пространства $\mathbb{H}\bar{S}_n$ кривизны $\frac{1}{2}$ с унитарно-ортонормированным репером $\{\epsilon_i\}$ в изометричном ему римановом пространстве V_{4n} будем пользоваться адаптированным репером, состоящим из векторов $\vec{e}_{4i-3} = \vec{\epsilon}_i, \vec{e}_{4i-2} = \vec{\epsilon}_i i_1, \vec{e}_{4i-1} = \vec{\epsilon}_i i_2, \vec{e}_{4i} = \vec{\epsilon}_i i_3$ ($i=1, i_2=j, i_3=k$). В этом репере дифференциальные формы ω_1^j пространства V_{4n} кроме условий (2) удовлетворяют условиям

$$(34) \quad \begin{aligned} \omega_{4i-3+d}^{4j-3+\beta} &= \omega_{4i-3}^{4j-3+\beta} c_{\beta d}^{\gamma} \quad (i \neq j), \\ \omega_{4i-3+d}^{4i-3+\beta} - \omega_{4i-3}^{4i-3+\beta} c_{\beta d}^{\beta} &= \omega_{4j-3+d}^{4j-3+\beta} - \omega_{4j-3}^{4j-3+\beta} c_{\beta d}^{\beta} \quad (i \neq j) \end{aligned}$$

где $c_{\alpha\beta}^{\gamma}$ - структурные константы алгебры \mathbb{H} , входящие в структурные уравнения (21) для этой алгебры (см. [14], с. 54).

Группа G движений пространства $\mathbb{H}\bar{S}_n$ представляется кватернионными унитарными матрицами $(n+1)$ -го порядка, а алгебра Ли \mathbb{G} этой группы представляется кватернионными косозермитовыми матрицами $(n+1)$ -порядка, удовлетворяющими условию $\text{ReSpA} = 0$. Так же как в случае пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$, показывается, что в случае пространства $\mathbb{H}\bar{S}_n$ матрицы алгебры Ли группы движений этого пространства, изображающие векторы пространства E_{4n} , касательного к пространству V_{4n} , изометричному пространству $\mathbb{H}\bar{S}_n$, имеют вид (17). В этом случае подпространство E можно отождествить с касательным пространством E_{4n} в точке пространства V_{4n} изометричного пространству $\mathbb{H}\bar{S}_n$, матрицы (17) здесь также изображают касательные векторы пространства V_{4n} , причем вектору адаптированного репера пространства V_{4n} , изображаемому вектор $\vec{\epsilon}_i i_{\alpha}$, соответствует матрица (18). В случае пространства $\mathbb{H}\bar{S}_n$ имеют место также формулы (19)

и (20) и, так же как в случае пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$, доказываем, что множитель φ в формуле (20) равен $1/r^2$.

Для упрощения формулы (20) воспользуемся уравнениями (21) структуры алгебры \mathbb{H} , причем матрицы $(c_{\alpha\beta}^{\gamma})$, $(c_{1\beta}^{\alpha})$, $(c_{2\beta}^{\alpha})$ и $(c_{3\beta}^{\alpha})$, состоящие из структурных констант $c_{\alpha\beta}^{\gamma}$, входящих в эти формулы, имеют вид

$$(35) \quad (c_{\alpha\beta}^{\gamma}) = (\delta_{\beta}^{\alpha}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, (c_{1\beta}^{\alpha}) = (\varepsilon_{1\beta}^{\alpha}) = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, (c_{2\beta}^{\alpha}) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, (c_{3\beta}^{\alpha}) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

и разложениями

$$(36) \quad \lambda_{\alpha} \bar{e}_{\beta} = \delta_{\alpha\beta} i_0 + \sum_{\lambda} \varepsilon_{\lambda\alpha\beta} i_{\lambda} \quad (\lambda > 0), \quad (\varepsilon_{\lambda\alpha\beta}) = (\varepsilon_{\lambda\beta}^{\alpha}).$$

Полученное выражение для координат $R_{i_{\alpha}, j_{\beta}, k_{\gamma}}$ может быть переписано в аналогичной формуле (24) виде

$$(37) \quad R_{IJ,K}^L = (1/2r^2) (\delta_{IK} \delta_{JL} - \delta_{JK} \delta_{IL} - \sum_{\lambda} (\varepsilon_{\lambda IK} \varepsilon_{\lambda J}^L - \varepsilon_{\lambda JK} \varepsilon_{\lambda I}^L + 2\varepsilon_{\lambda IJ} \varepsilon_{\lambda K}^L)).$$

Опуская индекс L с помощью метрического тензора a_{IJ} , который в случае ортонормированного репера имеет вид δ_{IJ} , мы получим формулы

$$(38) \quad R_{IJ,KL} = (1/2r^2) (\delta_{IK} \delta_{JL} - \delta_{IL} \delta_{JK} + \sum_{\lambda} (\varepsilon_{\lambda IK} \varepsilon_{\lambda JL} - \varepsilon_{\lambda IL} \varepsilon_{\lambda JK} + 2\varepsilon_{\lambda IJ} \varepsilon_{\lambda KL})).$$

Матрицы (δ_{IJ}^I) , (δ_{IJ}^J) , $(\varepsilon_{\lambda IJ})$ и $(\varepsilon_{\lambda J}^I)$ здесь представляют собой матрицы $(4n+4)$ -го порядка, по главной диагонали которых стоят соответственные матрицы четвертого порядка $(\delta_{\alpha\beta}^{\alpha})$, $(\delta_{\beta}^{\alpha})$, $(\varepsilon_{\lambda\alpha\beta})$ и $(\varepsilon_{\lambda\beta}^{\alpha})$, а остальные элементы равны нулю.

Формула (38) показывает, что ненулевыми координатами тензора $R_{IJ,KL}$ в случае пространства $\mathbb{H}\bar{S}_n$ являются координаты

$$(39) \quad R_{IJ,IJ} = 2/r^2, \quad \{I, J\} \subset \{4i-3, 4i-2, 4i-1, 4i\},$$

$$(40) \quad R_{IJ,IJ} = 1/2r^2, \quad I \in \{4i-3, 4i-2, 4i-1, 4i\}, \quad J \in \{4j-3, 4j-2, 4j-1, 4j\}, \quad i \neq j,$$

$$(41) \quad R_{IJ,KL} = 1/r^2, \quad R_{JK,IL} = R_{KI, JL} = -(1/r^2), \quad \{I, J\} \subset \{4i-3, 4i-2, 4i-1, 4i\}, \\ \{K, L\} \subset \{4j-3, 4j-2, 4j-1, 4j\}, \quad I < J, K < L, i \neq j.$$

§ 6. Антикватернионное пространство

В случае пространства $\mathbb{H}\bar{S}_n$ кривизны $1/r^2$ с унитарно-ортонормированным репером $\{\vec{e}_i\}$ в изометричном ему псевдоримановом пространстве ${}^{2n}V_{4n}$ имеем адаптированный ортонормированный репер, состоящий из векторов $\vec{e}_{4i-3} = \vec{e}_i$, $\vec{e}_{4i-2} = \vec{e}_i i_1$, $\vec{e}_{4i-1} = \vec{e}_i i_2$, $\vec{e}_{4i} = \vec{e}_i i_3$ ($i_1 = i$, $i_2 = e$, $i_3 = f$).

В этом репере дифференциальные формы ω_I^J пространства ${}^{2n}V_{4n}$ кроме условий (5) связаны условиями (30), где $c_{\alpha\beta}^{\gamma}$ — структурные константы алгебры \mathbb{H} .

Группа G движений пространства $\mathbb{H}\bar{S}_n$ представляется антикватернионными унитарными матрицами $(n+1)$ -го порядка, а алгебра Ли \mathfrak{G} этой группы

представляется антикватернионными косоэрмитовыми матрицами $(n+1)$ -го порядка, удовлетворяющими условию $\text{ReSpA} = 0$. Так же как в случае пространства ${}^1\mathbb{C}\bar{\mathbb{S}}_n$ показывается, что в случае пространства ${}^1\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$ матрицы алгебры Ли группы движений этого пространства, изображающие векторы пространства ${}^{2n}V_{4n}$ касательного к пространству ${}^{2n}V_{4n}$, изометричному пространству ${}^1\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$ имеют вид (17), причем матрица, изображающая вектор $\vec{\epsilon}_1 i_\alpha$ адаптированного ортонормированного репера пространства ${}^{2n}V_{4n}$ имеет вид (18). В случае пространства ${}^1\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$ имеют место также формулы (19) и (20) и, так же как в случае пространства ${}^1\mathbb{C}\bar{\mathbb{S}}_n$, ${}^1\mathbb{C}\bar{\mathbb{S}}_n$ и ${}^1\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$, показывается, что множитель φ в формуле (20) равен $1/r^2$. Для упрощения формулы (20) воспользуемся уравнениями (2) структуры алгебры ${}^1\mathbb{H}$, причем матрицы $(c_{\alpha\beta}^{\gamma})$, $(c_{1\beta}^{\alpha})$, $(c_{2\beta}^{\alpha})$ и $(c_{3\beta}^{\alpha})$, состоящие из структурных констант $c_{\alpha\beta}^{\gamma}$, входящих в эти формулы, имеют вид

$$(42) \quad (c_{\alpha\beta}^{\gamma}) = (c_{\beta}^{\alpha\gamma}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, (c_{1\beta}^{\alpha}) = (\eta_{1\beta}^{\alpha}) = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, (c_{2\beta}^{\alpha}) = (\eta_{2\beta}^{\alpha}) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, (c_{3\beta}^{\alpha}) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

и разложениями

$$(43) \quad i_\alpha \bar{i}_\beta = \gamma_{\alpha\beta}^{\gamma} i_\gamma + \sum_{\lambda} \epsilon_{\lambda\alpha\beta} i_\lambda, \quad \gamma_{\alpha\beta}^{\gamma} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}, \quad (\epsilon_{\lambda\alpha\beta}) = (\eta_{\lambda\beta}^{\alpha})(\gamma_{\alpha\beta}^{\gamma}),$$

т.е. матрица $(\epsilon_{\lambda\alpha\beta})$ в случае пространства ${}^1\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$ умножением на матрицу $(\gamma_{\alpha\beta}^{\gamma})$, а матрицы $(\epsilon_{2\alpha\beta})$ и $(\epsilon_{3\alpha\beta})$ для пространства ${}^1\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$ совпадают с одноименными матрицами для пространства ${}^1\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$.

Полученное выражение для координат $R_{i_\alpha, j\beta, k\gamma}^{1\delta}$ может быть переписано в аналогичном формуле (37) виде

$$(44) \quad R_{IJ,K}^L = (1/2r^2)(\gamma_{IK}^L \delta_J^L - \gamma_{JK}^L \delta_I^L - \sum_{\lambda} (\epsilon_{\lambda IK} \eta_{\lambda J}^L - \epsilon_{\lambda JK} \eta_{\lambda I}^L + 2\epsilon_{\lambda IJ} \eta_{\lambda K}^L)).$$

Опуская индекс L с помощью метрического тензора a_{IJ} , который в случае ортонормированного репера пространства ${}^{2n}V_{4n}$ имеет вид δ_{IJ}^L и замечая, что $(\eta_{\lambda I}^L)(\delta_{JK}^L) = (\epsilon_{\lambda LI})$, мы получим формулы

$$(45) \quad R_{IJ,KL} = (1/2r^2)(\gamma_{IK}^L \gamma_{JL}^L - \gamma_{IL}^L \gamma_{JK}^L - \sum_{\lambda} \epsilon_{\lambda} (\epsilon_{\lambda IK} \epsilon_{\lambda JL} - \epsilon_{\lambda IL} \epsilon_{\lambda JK} + 2\epsilon_{\lambda IJ} \epsilon_{\lambda KL})), \quad \epsilon_{\lambda} = i_{\lambda}^2.$$

Формула (20) имеет место и в случае полукватернионного эрмитова эллиптического пространства ${}^0\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$, для которого, так же как для пространств ${}^1\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$ и ${}^1\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$, мы получим, что для пространства ${}^0\mathbb{H}\bar{\mathbb{S}}_n$ имеет место аналог формулы (44).

§ 7. Октавная плоскость

В случае октавной эрмитовой эллиптической плоскости ${}^0\mathbb{S}_2$ кривизны $1/r^2$ с унитарно-ортонормированным репером $\{\epsilon_1\}$ в изометричном ей римановом пространстве V_{16} будем пользоваться адаптированным ортонормированным репером, состоящим

из векторов $\vec{e}_1 = \vec{\xi}_1, \vec{e}_2 = \vec{\xi}_1 i_1, \dots, \vec{e}_8 = \vec{\xi}_1 i_7, \vec{e}_9 = \vec{\xi}_2, \vec{e}_{10} = \vec{\xi}_2 i_1, \dots, \vec{e}_{16} = \vec{\xi}_2 i_7$.

В этом репере дифференциальные формы ω_I^J пространства ${}^8V_{16}$ кроме условий (5) связаны 84 независимыми линейными условиями

$$(46) \quad \omega_{1+\alpha}^{1+\beta} \omega_1^{1+\gamma} c_{\beta\gamma}^{\alpha} = \omega_{2+\alpha}^{2+\beta} \omega_2^{2+\gamma} c_{\beta\gamma}^{\alpha} \quad (21 \text{ условие})$$

$$(47) \quad (\omega_{1+\alpha}^{1+\beta} - \omega_1^{1+\beta} c_{\alpha\beta}^{\epsilon}) c_{\beta\gamma}^{\epsilon} + (\omega_{1+\beta}^{1+\gamma} - \omega_1^{1+\gamma} c_{\beta\gamma}^{\epsilon}) c_{\alpha\epsilon}^{\delta} = (\omega_{1+\alpha}^{1+\delta} - \omega_1^{1+\delta} c_{\alpha\delta}^{\epsilon}) c_{\beta\epsilon}^{\gamma} \quad (7)$$

([14], с. 54).

Алгебра Ли группы движений плоскости $\mathbb{O}\bar{S}_2$ представляется октавными косоэрмитовыми Матрицами третьего порядка, удовлетворяющими условию $\text{SpA}=0$ и вещественными матрицами седьмого порядка алгебры Ли группы автоморфизмов тела \mathbb{O} октав, являющейся компактной особой простой группой Ли класса G_2 [15].

Так же как в случае пространства $\mathbb{C}\bar{S}_n$ показывается, что в случае плоскости $\mathbb{O}\bar{S}_2$ матрицы алгебры Ли группы движений этой плоскости, изображающие векторы пространства E_{16} касательного к пространству V_{16} , изометричному плоскости $\mathbb{O}\bar{S}_2$, имеют вид (17), однако в отличие от пространств $\mathbb{C}\bar{S}_n$ и $\mathbb{H}\bar{S}_n$, построенных над ассоциативными алгебрами, в случае плоскости $\mathbb{O}\bar{S}_2$ следует различать случаи, когда базисные элементы i_α алгебры \mathbb{O} принадлежат одной ассоциативной подалгебре, и случаи, когда эти элементы не принадлежат такой подалгебре.

В первом случае координаты $R_{i_\alpha, j_\beta, k_\gamma}^{1\delta}$ вычисляются по той же формуле (20), что и в случае пространств $\mathbb{C}\bar{S}_n$, $\mathbb{H}\bar{S}_n$. Во втором случае коммутатор $[AB]$ двух матриц A и B вычисляется не по формуле $[AB]=AB - BA$, а по более сложной формуле, найденной Э.Б. Винбергом [16]:

$$(47) \quad [AB] = AB - BA - \frac{1}{3} \text{Sp}(AB - BA) + D_{A,B},$$

где $D_{A,B}$ - элемент алгебры Ли группы автоморфизмов альтернативного тела \mathbb{O} , вычисляемый по формуле

$$(48) \quad D_{A,B} = \frac{1}{6} \sum_{ij} D_{a_{ij} b_{ij}}$$

где $D_{a_{ij} b_{ij}}$ - элемент указанной алгебры Ли, определяемый одноименными элементами a_{ij} и b_{ij} матриц A и B , причем действие элемента этой алгебры Ли, определяемого двумя октавами a и b , на октаву c определяется по формуле

$$(49) \quad D_{a,b} c = [a[bc]] - [b[ac]] + [[ab]c],$$

где "коммутатор" $[ab]$ октав a и b имеет вид $[ab] = ab - ba$, а действие элемента этой алгебры Ли на октавную матрицу C состоит из действий (49) на каждый элемент матрицы C .

В случае, когда базисные элементы $i_\alpha, i_\beta, i_\gamma$ алгебры \mathbb{O} входящие в формулу (20), принадлежат к одной ассоциативной подалгебре этой алгебры (в этом слу-

чае элемент i_σ также принадлежит к этой подалгебре), вычисление координат $R_{IJ,K}^L$ и $R_{IJ,KL}$ тензора кривизны пространства V_{16} изометричного плоскости $\mathbb{O}\mathbb{S}_2$ не отличается от вычислений этих координат для пространства V_8 изометричного плоскости $\mathbb{H}\mathbb{S}_2$. В случае, когда базисные элементы $i_\alpha, i_\beta, i_\gamma$ алгебры Φ , входящие в формулу (21), не принадлежат к одной ассоциативной подалгебре алгебры Φ , то из слагаемых двойного коммутатора $[[A_{i_\alpha} A_{j_\beta}] A_{k_\gamma}]$, которое определяется только первыми слагаемыми выражений (47) для коммутаторов, входящих в состав двойного коммутатора, имеет тот же вид (20), что и в случае ассоциативных алгебр (заметим, что в этом случае произведения $i_\gamma(\bar{i}_\beta i_\alpha)$ и $i_\gamma(\bar{i}_\alpha i_\beta)$ в формуле (20) следует заменить произведениями $-(i_\gamma \bar{i}_\beta) i_\alpha$ и $-(i_\gamma \bar{i}_\alpha) i_\beta$.

Слагаемое $-\frac{1}{3} \text{Sp}(A_{i_\alpha} A_{j_\beta} - A_{j_\beta} A_{i_\alpha}) I$ коммутатора $[A_{i_\alpha} A_{j_\beta}]$ отлично от нуля только при $i=j$, так как элементы $i_\alpha, i_\beta, i_\gamma$, не принадлежащие ассоциативной подалгебре алгебры Φ , обладают свойствами $i_\alpha^2 = -1$ и $i_\alpha i_\beta = -i_\beta i_\alpha$, вследствие чего это слагаемое равно $-\frac{1}{3} \text{Sp}(E_{00} 2i_\alpha i_\beta + E_{ii} 2i_\alpha i_\beta) I$, т.е. $-\frac{4}{3} i_\alpha i_\beta \cdot I$ и разность $\Delta_{i_\alpha, i_\beta} = A_{i_\alpha} A_{i_\beta} - A_{i_\beta} A_{i_\alpha} - \frac{1}{3} \text{Sp}(A_{i_\alpha} A_{i_\beta} - A_{i_\beta} A_{i_\alpha}) I$ равна $\frac{2}{3} (E_{00} + E_{ii}) i_\alpha i_\beta - \frac{4}{3} E_{jj} i_\alpha i_\beta$ и $\Delta_{i_\alpha, i_\beta} A_{k_\gamma} - A_{k_\gamma} \Delta_{i_\alpha, i_\beta}$ при $i \neq k$ равна $\frac{4}{3} (E_{0i} + E_{i0}) (i_\alpha i_\beta) i_\gamma$, при $i=k$ равна $2(E_{0k} + E_{k0}) (i_\alpha i_\beta) i_\gamma$.

С другой стороны, элемент алгебры Ли группы автоморфизмов алгебры Φ также отличен от нуля только в случае $i = j$ и так как выражение (49) при $a=i_\alpha, b=i_\beta, c=i_\gamma$ равно $-4(i_\alpha i_\beta) i_\gamma, D_{A_{i_\alpha} A_{i_\beta}} A_{k_\gamma} = -\frac{8}{6} (E_{0k} + E_{k0}) (i_\alpha i_\beta) i_\gamma$. Поэтому при $i=k$ выражения $\Delta_{i_\alpha, i_\beta} A_{i_\gamma} - A_{i_\gamma} \Delta_{i_\alpha, i_\beta}$ и $D_{A_{i_\alpha} A_{i_\beta}} A_{i_\gamma}$ взаимно уничтожаются и координаты $R_{i_\alpha, i_\beta; i_\gamma}^{i_\delta}$ и $R_{i_\alpha, i_\beta; i_\gamma}^{i_\delta}$ равны нулю и в том случае, когда элементы $i_\alpha, i_\beta, i_\gamma$ не принадлежат к ассоциативной подалгебре алгебры Φ .

В обоих случаях координаты $R_{IJ,K}^L$ и $R_{IJ,KL}$ тензора кривизны пространства V_{16} изометричного плоскости $\mathbb{O}\mathbb{S}_2$ вычисляются по тем же формулам (37) и (38), что и в случае пространства $\mathbb{H}\mathbb{S}_n$ с той разницей, что здесь индекс λ пробегает не три значения 1,2,3, а семь значений 1,2,...,7, а матрицы $(\delta_{IJ}^I), (\delta_{J}^I), (E_{\lambda IJ}), (E_{\lambda J}^I)$ являются матрицами 16-го порядка, вдоль главной диагонали которых стоят соответственные матрицы восьмого порядка $(\delta_{\alpha\beta}^d), (\delta_{\beta}^d), (E_{\lambda\alpha\beta}^d), (E_{\lambda\beta}^d)$, определяемые аналогично одноименным матрицам четвертого порядка для пространства $\mathbb{H}\mathbb{S}_n$.

Формулы аналогичные формулам (37) и (38) имеют место и для плоскости ${}^1\mathbb{O}\mathbb{S}_2$ над алгеброй ${}^1\mathbb{O}$ октав, а формула, аналогичная формуле (37), имеет место и для плоскости ${}^0\mathbb{O}\mathbb{S}_2$ над алгеброй ${}^0\mathbb{O}$ полуоктав.

8. Пространства над тензорными произведениями

Аналогичная теория может быть построена для пространств над тензорными произведениями алгебр, рассматривавшихся в §§ 3-7. Будем обозначать эрмитово эллиптическое пространство над тензорным произведением $A \otimes B$ алгебр A и B символом $(A \otimes B) \tilde{S}_n$; это обозначение связано с тем, что абсолютный поларитет в пространствах $(A \otimes B) \tilde{S}_n$ имеет вид $u_i = \tilde{x}^i$, где знаки $-$ и \sim обозначают переходы к сопряженным элементам в алгебрах A и B .

Заметим, что пространства $(\mathbb{C} \otimes \mathbb{C}) \tilde{S}_n$, $(\mathbb{H} \otimes \mathbb{C}) \tilde{S}_n$, $(\mathbb{H} \otimes \mathbb{H}) \tilde{S}_n$ допускают интерпретации в виде, соответственно, произведения двух пространств $\mathbb{C} \tilde{S}_n$ [17], многообразия прямых пространства $\mathbb{C} \tilde{S}_{2n+1}$ [18] и многообразия трехмерных плоскостей пространства S_{4n+3} [19], а группы движений плоскостей $(\mathbb{O} \otimes \mathbb{O}) \tilde{S}_2$, $(\mathbb{O} \otimes \mathbb{H}) \tilde{S}_2$ и $(\mathbb{O} \otimes \mathbb{O}) \tilde{S}_2$ изоморфны, соответственно, компактным особым простым группам Ли классов E_6, E_7 и E_8 [20]. Алгебры Ли \mathfrak{G} групп движений пространств в случае ассоциативных алгебр $A \otimes B$ представляются косоэрмитовыми матрицами $(n+1)$ -го порядка с элементами из алгебр $A \otimes B$ связанными условиями $SpA=0$ или $ReSpA=0$, а в случае неассоциативных алгебр $A \otimes B$ - косоэрмитовыми матрицами третьего порядка, связанными условиями $SpA=0$ и элементами алгебр Ли групп автоморфизмов алгебр A и B .

Если размерности алгебр A и B равны, соответственно, r и s , а базисы этих алгебр состоят, соответственно, из элементов i_1, i_2, \dots, i_r и I_1, I_2, \dots, I_s , то будем пользоваться в римановых и псевдоримановых пространствах $(\cong (A \otimes B) \tilde{S}_n)$ адаптированными реперами, состоящими из векторов, изображающих векторы $\tilde{E}_i i_\alpha I_\beta$, где \tilde{E}_i - векторы унитарно-ортонормированных реперов пространств $(A \otimes B) \tilde{S}_n$.

Симметрическим римановым или псевдоримановым пространствам, образующим вещественные реализации пространств $(A \otimes B) \tilde{S}_n$ также соответствуют разложения алгебр Ли \mathfrak{G} групп G движений этих пространств в виде прямых сумм (14), причем матрицы, представляющие матрицы подпространств \mathbb{E} здесь имеют вид

$$(50) \quad A = E_{oi} a^i - E_{io} \tilde{a}^i.$$

причем вектору адаптированного репера симметрического пространства, изображающего вектор $\tilde{E}_i i_\alpha I_\beta$, соответствует матрица (50) вида

$$(51) \quad A_{i\alpha\beta} = E_{oi} i_\alpha I_\beta - E_{io} \tilde{i}_\alpha \tilde{I}_\beta.$$

В случае ассоциативных алгебр $A \otimes B$, составляя двойной коммутатор

$$(52) \quad [A_{i\alpha\beta} A_{j\beta\gamma} A_{k\gamma\alpha}]_{kr\alpha} \quad , \quad \text{мы получим равенство}$$

$$1\delta\alpha = (1/2r^2) (-\tilde{E}_i \delta_{jk} i_\alpha (\tilde{i}_\beta i_\gamma) I_\alpha (\tilde{I}_\beta \tilde{I}_\gamma) + \tilde{E}_j \delta_{ik} i_\alpha (\tilde{i}_\beta i_\gamma) I_\alpha (\tilde{I}_\beta \tilde{I}_\gamma) + \tilde{E}_k \delta_{ij} (i_\beta i_\alpha - i_\alpha i_\beta) i_\gamma (\tilde{I}_\beta \tilde{I}_\alpha - \tilde{I}_\alpha \tilde{I}_\beta) I_\alpha).$$

Определяя матрицу $(\epsilon_{\alpha\beta})$ с помощью элементов i_α, i_β по формуле (23) и аналогичную матрицу $(\tilde{\epsilon}_{\alpha\beta})$ с помощью элементов $\tilde{i}_\alpha, \tilde{i}_\beta$, мы определим тензоры

(ϵ_{IJ}) и $(\tilde{\epsilon}_{IJ})$, матрицы которых определяются с помощью матриц (ϵ_{AB}) и $(\tilde{\epsilon}_{AB})$ так же, как матрица (ϵ_{IJ}) в § 3. С помощью матриц (ϵ_{AB}) и $(\tilde{\epsilon}_{AB})$ определим также матрицу $(\epsilon\tilde{\epsilon})_{IJ}$, по главной диагонали которой стоят матрицы четвертого порядка

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

а остальные элементы равны нулю. С помощью тензоров $\epsilon_{IJ}, \tilde{\epsilon}_{IJ}$ и $(\epsilon\tilde{\epsilon})_{IJ}$ таким же образом, как в § 3 была получена формула (25) мы получим выражение тензора кривизны симметрического пространства, образующего вещественную реализацию пространства $(\mathbb{C} \otimes \mathbb{C})\tilde{\mathbb{S}}_n$ в виде

$$(53) \quad R_{IJ, KL} = (1/2r^2)(\delta_{IK}\delta_{JL} - \delta_{IL}\delta_{JK} + \epsilon_{IK}\epsilon_{JL} - \epsilon_{IL}\epsilon_{JK} + \epsilon_{IK}\epsilon_{JL} - \epsilon_{IL}\epsilon_{JK} - (\epsilon\tilde{\epsilon})_{IK}(\epsilon\tilde{\epsilon})_{JL} + (\epsilon\tilde{\epsilon})_{IL}(\epsilon\tilde{\epsilon})_{JK} - 2(\epsilon\tilde{\epsilon})_{IJ}(\epsilon\tilde{\epsilon})_{KL}).$$

Совершенно аналогично мы получим выражения тензоров кривизны симметрических пространств, образующих вещественные реализации пространств $(\mathbb{H} \otimes \mathbb{C})\tilde{\mathbb{S}}_n$ и $(\mathbb{H} \otimes \mathbb{H})\tilde{\mathbb{S}}_n$ в виде

$$(54) \quad R_{IJ, KL} = (1/2r^2)(\delta_{IK}\delta_{JL} - \delta_{IL}\delta_{JK} + \sum_{\lambda}(\epsilon_{\lambda IK}\epsilon_{\lambda JL} - \epsilon_{\lambda IL}\epsilon_{\lambda JK}) + \sum_{\lambda}(\epsilon_{\lambda IK}\epsilon_{\lambda JL} - \epsilon_{\lambda IL}\epsilon_{\lambda JK}) - \sum_{\lambda}((\epsilon_{\lambda}\epsilon_{\lambda})_{IK}(\epsilon_{\lambda}\epsilon_{\lambda})_{JL} + (\epsilon_{\lambda}\epsilon_{\lambda})_{IL}(\epsilon_{\lambda}\epsilon_{\lambda})_{JK} - 2(\epsilon_{\lambda}\epsilon_{\lambda})_{IJ}(\epsilon_{\lambda}\epsilon_{\lambda})_{KL})),$$

где тензоры $\epsilon_{\lambda IJ}$ определяются так же как для пространства $\mathbb{H}\tilde{\mathbb{S}}_n$, тензоры $\epsilon_{\lambda IJ}$ определяются аналогично с помощью элементов I_A, I_B , а тензоры $(\epsilon_{\lambda}\epsilon_{\lambda})_{IJ}$ определяются аналогично тензору $(\epsilon\tilde{\epsilon})_{IJ}$ для пространства $(\mathbb{C} \otimes \mathbb{C})\tilde{\mathbb{S}}_n$. В случае неассоциативных алгебр в общем случае коммутатор $[AB]$ двух матриц вычисляется не по формуле $[AB] = AB - BA$, а по найденной Э.Б. Винбергом [16] формуле

$$(55) \quad [AB] = AB - BA - (1/3)\text{Sp}(AB - BA)I + D_{A,B}^A + D_{A,B}^B,$$

где $D_{A,B}^A$ и $D_{A,B}^B$ - элементы алгебр Ли групп автоморфизмов алгебр A и B , вычисляемые по формуле (48), в которой слагаемые $D_{a_{ij}, b_{ij}}$ заменены слагаемыми $D_{a_{ij}, b_{ij}}^A$ и $D_{a_{ij}, b_{ij}}^B$, причем для элементов a и b алгебры A и элементов A и B алгебры B

$$(56) \quad D_{aA, bB}^A = (A, B)D_{a, b}^A, \quad D_{aA, bB}^B = (a, b)D_{A, B}^B$$

где (a, b) и (A, B) - скалярные произведения элементов a и b алгебры A и A и B алгебры B , рассматриваемых как векторы, при метрике евклидова пространства E_8 в алгебре \mathbb{O} , а действия элементов $D_{a, b}^A$ и $D_{A, B}^B$ алгебр Ли групп автоморфизмов алгебр A и B на элементы s и S этих алгебр определяются по формуле (49). Составляя двойной коммутатор $[[A_{\alpha\beta}, A_{\gamma\delta}], [A_{\kappa\tau}, A_{\lambda\mu}]]$ с помощью формулы (55) мы получим выражения тензоров кривизны симметрических пространств, образующих вещественные реализации пространств $(A \otimes B)\tilde{\mathbb{S}}_n$ в случае неассоциативных алгебр $A \otimes B$ по той же формуле (54), что в случае пространств $(\mathbb{H} \otimes \mathbb{C})\tilde{\mathbb{S}}_n$ и $(\mathbb{H} \otimes \mathbb{H})\tilde{\mathbb{S}}_n$ с той разницей, что в случае, когда алгебра A или B является алгеброй \mathbb{O} октав, индексы λ или Λ пробегает семь значений $1, 2, \dots, 7$.

Аналогично могут быть получены значения тензора $R_{IJ, KL}$ для симметрических пространств, образующих реализации пространств $(A \otimes B) \overline{S}_n$ в случае, когда одна из алгебр A и B или обе эти алгебры являются алгебрами $'C, 'H$ или $'O$ и значения тензора $R_{IJ, K}^{\dots L}$ для симметрических пространств, образующих реализации пространств $(A \otimes B) \overline{S}_n$ в случае, когда одна из алгебр A и B является алгеброй $'C, 'H, 'O$.

ЛИТЕРАТУРА

- [1] Э. КАРГАН, Риманова геометрия в ортогональном репере, Изд-во Моск унив., 1960, с.307.
- [2] П.А. ШИРОКОВ, Об одном типе симметрических пространств, Матем. сборник 41(83)(1957), 361-372 [в книге: П.А. Широков, Избранные работы по геометрии, Казань, 1966].
- [3] В.В. ВИШНЕВСКИЙ, А.П. ШИРОКОВ, В.В. ШУРЫГИН, Пространства над алгебрами, Изд-во Казанского унив., Казань, 1985, с. 264.
- [4] Б.А. РОЗЕНФЕЛЬД, Неевклидовы геометрии, ГИТТЛ, Москва, 1956, с. 744.
- [5] Б.А. РОЗЕНФЕЛЬД, Л.М. КАРПОВА, Симметрические полуримановы пространства, Изв. вузов, Математика 1(1964), 100-116.
- [6] Л.М. МАРКИНА, Дуальные эрмитовы неевклидовы пространства, Уч. зап. МОНИ им. Н.К. Крыпской 272(1969), 147-165.
- [7] И.Г. ЛУЩИЦКАЯ, Полукватернионные пространства, Автореферат диссертации на соискание уч. степени кандидата физ.-мат. наук, Ташкент, 1968.
- [8] Д.Б. ПЕРСИЦ, Геометрия над вырожденными октавами, Докл. АН СССР 173(1967), 1010-1013.
- [9] Б.А. РОЗЕНФЕЛЬД, Неевклидовы пространства, Наука, Москва, 1969, с. 547.
- [10] Ш. КОБАЯСИ, К. НОМИДЗУ, Основы дифференциальной геометрии, Наука, Москва, 1981, с. 414.
- [11] В.Ф. КИРИЧЕНКО, О геометрии однородных K -пространств, Матем. заметки 30(1981), 569-582.
- [12] М. PRVANOVIĆ, Holomorphically projective transformations in a locally product space, Math. Balkanica 1(1971), 195-213.
- [13] Н.В. ТАЛАНТОВА, А.П. ШИРОКОВ, Проективные модели унитарных пространств постоянной кривизны над алгеброй дуальных чисел, Труды геом. семинара, вып. 16, Казань, 1984, 103-110.
- [14] Б.А. РОЗЕНФЕЛЬД, С.Л. АТАНАСЯН, Т.А. ТИМОШЕНКО, Геометрия расслоений Хопфа, Изв. вузов, Математика 6(1987), 52-57.
- [15] Г. ФРЕЙДЕНТАЛЬ, Октавы, особые группы Ли и октавная геометрия, Математика, сборник переводов 1(1957), 117-153.
- [16] Э.Б. ВИНБЕРГ, Конструкции особых простых алгебр Ли, Труды сем. по векторному и тензорному анализу, вып. 13, МГУ, Москва, 1966, 7-9.
- [17] Н.Т. АББАСОВ, Бикомплексные эллиптические пространства, Ученые записки Азерб. гос. унив., серия физ.-мат. наук 2(1962), 3-9.

- [18] Н.Т. АББАСОВ, Бикватернионные эллиптические пространства, Ученые записки Азерб. гос. унив., серия физ.-мат. наук 2 (1963), 3-9.
- [19] Л.В. РУМЯНЦЕВА, Квадрикватернионные эллиптические пространства, Ученые записки Азерб. гос. унив., серия физ.-мат. наук 3 (1963), 35-38.
- [20] Б.А. РОЗЕНФЕЛЬД, Геометрические интерпретации компактных простых групп Ли класса E, Докл. АН СССР 106 (1956), 600-603.

B.A. Rozenfel'd, T.A. Burceva, N.V. Dušina,
L.P. Kostrikina, V.V. Maljutin, T.I. Juhtina

TENZORI KRIVINE ERMITOVIH ELIPTIČKIH PROSTORA

U odnosu na adaptirani ortonormirani reper određen je tenzor krivine sledećih prostora: simetričnih rimanovih prostora V_{2n}, V_{4n} i V_{16} ranga 1 koji su izometrični ermitovim eliptičkim prostorima $\mathbb{C}\bar{S}_n, \mathbb{H}\bar{S}_n$ i ravni $\mathbb{O}\bar{S}_2$; simetričnih pseudorimanovih prostora ${}^nV_{2n}, {}^{2n}V_{4n}$ i ${}^8V_{16}$ ranga 1. Daje se i oblik tenzora krivine simetričnih prostora višeg ranga koji su realna interpretacija ermitovih eliptičkih prostora nad tenzorskim proizvodom algebri.

Б.А. Розенфельд, ул. Удальцова 10, кв. 11, Москва 117 415, СССР